

淇滨区绿色交通智能管理系统建设项目 成交公告

一、项目基本情况

- 1、采购项目编号：淇滨招标采购-2026-12
- 2、采购项目名称：淇滨区绿色交通智能管理系统建设项目
- 3、采购方式：公开招标
- 4、招标公告发布日期：2026 年 8 月 7 日
- 5、评审日期：2026 年 8 月 28 日

二、采购项目用途、数量、简要技术要求、合同履行日期：

详见招标文件。

三、成交情况

包号	采购内容	供应商名称	地 址	中标金额	项目类型	单位	备注信息	中小企业声明函	关于符合本国产品标准的声明函
/	详见招标文件	河南垂天科技有限公司	河南省鹤壁市淇滨区湘江东路国立光电	18883806.91	金额	元	综合评估法： 90.00 分	见附件	见附件
	序号	名称	品牌	规格型号	数量	单价(元)			
	01	淇滨区绿色交通智能管理系统建设项目	详见附件	详见附件	详见附件	详见附件			

四、评审专家名单

田正熠、赵军海、张刚、张保英、赵国志，刘栋军、宋翠霞（采购人代表）；

五、代理服务收费标准及金额

收费标准：参考河南省招标投标协会印发的豫招协[2023]002号《河南省招标代理服务收费指导意见》计取。

金额：149419.03 元。

六、成交公告发布的媒介及成交公告期限

本次中标公告在《河南省政府采购网》、《鹤壁市政府采购网》《鹤壁市公共资源交易服务平台》上发布，成交公告期限为 1 个工作日。

七、其他补充事宜

①专家评审结果及其它供应商未成交信息告知：第一推荐中标候选人：河南垂天科技有限公司（投标报价：18883806.91 元，得分：90.00 分）；第二推荐中标候选人：重庆德生鼎盛实业发展有限公司（投标报价：18951178.74 元，得分：78.46 分）；第三推荐中标候选人：河南云中鹤大数据产业发展有限公司（投标报价：18923986 元，得分：71.36 分）；②采购人依法确定第一推荐中标候选人为本项目成交供应商。投标供应商有政府采购合同融资意向的，请登录鹤壁市政府采购网进行融资意向登记，或者在“通知公告”栏目中获取融资渠道及联系方式。各有关当事人对成交结果有异议的，可以在成交公告期限结束后七个工作日内，以书面形式向采购提出质疑（加盖单位公章且法人签字），由法定代表人或其原授权代表携带企业营业执照副本原件及本人身份证件（原件）一并提交（邮寄、传真件不予受理）至采购人，质疑要有明确的请求和必要的证明材料，并以质疑函接受确认日期作为受理时间，逾期未提交或未按照要求提交的质疑函将不

予受理。

八、联系方式

1. 采购人信息

名称：鹤壁市淇滨区交通运输局

地址：鹤壁市淇滨区湘江路段

联系人：郭先生

联系方式：0392-3378899

2. 采购代理机构信息（如有）

名称：河南信卓工程管理咨询有限公司

地址：鹤壁市淇滨区龙门大厦北座

联系人：王先生

联系方式：0392-6635512

3. 项目联系方式

项目联系人：王先生

联系方式：0392-6635512



附件一 关于符合本国产品标准的声明函

本公司（河南垂天科技有限公司）郑重声明，根据《国务院办公厅关于在政府采购中实施本国产品标准及相关政策的通知》（国办发〔2025〕34号）的规定，本公司（河南垂天科技有限公司）提供的以下产品属于本国产品。具体情况如下：

1. （24寸定制公共自行车），生产厂为（常州市智弗迪科技有限公司）2，厂址为（江苏省常州市新北区高新科技园创新科技楼北区B2二层2201室）。

（24寸定制公共自行车）的中国境内生产的组件成本占比 $\geq 99.99\%$ （规定比例）3. （24寸定制公共自行车）的（关键组件）4 在中国境内生产。（24寸定制公共自行车）的（关键工序）5 在中国境内完成。

2. （双人骑行公共自行车），生产厂为（常州市智弗迪科技有限公司），厂址为（江苏省常州市新北区高新科技园创新科技楼北区B2二层2201室）。

（双人骑行公共自行车）的中国境内生产的组件成本占比 $\geq 99.99\%$ （规定比例）。（双人骑行公共自行车）的（关键组件）在中国境内生产。（双人骑行公共自行车）的（关键工序）在中国境内完成。

3. （三人骑行公共自行车），生产厂为（常州市智弗迪科技有限公司），厂址为（江苏省常州市新北区高新科技园创新科技楼北区B2二层2201室）。

（三人骑行公共自行车）的中国境内生产的组件成本占比 $\geq 99.99\%$ （规定比例）。（三人骑行公共自行车）的（关键组件）在中国境内生产。（三人骑行公共自行车）的（关键工序）在中国境内完成。

本公司（河南垂天科技有限公司）对上述声明内容的真实性负责。如有虚假，愿承担相应法律责任。

公司（单位）名称（盖章）：河南垂天科技有限公司

日期：2026年8月27日